



步進驅動器-產品系列

P-SERVO EC



特色/特性說明：

- ◎**EtherCAT**：業界最高同步率的介面，全雙工、高可靠性，低延遲特性。
- ◎**CoE與CiA402規範**：具有PP、PV、CSP、CSV、Home 模式，多達31種原點復歸種類方式。
- ◎**閉迴路系統**：提高運動定位精度、自動失步補償、定位異常警報。
- ◎**光學與磁性編碼器支援**：符合 ABN 的編碼器，都可接入驅動器。
- ◎**運轉與停止電流設定**：兼顧提高馬達運轉扭矩與降低停等功率消耗。

驅動器規格表

項目		內容
型號		P-SERVO EC
輸入電壓		24VDC $\pm 10\%$
驅動額定電流		最高3.1 Arms
馬達類型		兩相步進馬達(附編碼器)
系統架構		閉迴路控制系統
功能	轉速	0~3,000rpm
	定位解析度 [ppr]	200 ~ 51,200ppr (詳細設定請參考對應物件)
	保護功能	過電流、過速度、最大計數錯誤、過熱、馬達接線異常、編碼器接線異常、定位錯誤、位置值溢位保護、記憶體錯誤、內部通訊錯誤電源狀態、定位狀態、激磁狀態、警示燈、執行狀態
	LED顯示	3個指定輸入(左極限, 右極限 & 原點) 8個使用者定義輸入
輸入輸出訊號	輸入訊號	1個指定輸出(煞車) 8個使用者定義輸出
	輸出訊號	EtherCAT CoE (CANopen application protocol over
通訊介面		EtherCAT)
支援協定		PP, PV, CSP, CSV & HM Free Run, SM Event, DC SYNC Event
支援運動模式		(Minimum cycle time:250us)
同步		

*相關訊息可參考官網下載專區各驅動器操作手冊



GSDC

內建對位演算法

特色/特性說明：

GSDC XXY 對位平台控制器：

◎**內建對位演算法**：使用者不需計算三角函數，可輕鬆操作高明鐵高精度的對位平台產品。

◎**RS485/RS232通訊介面**：常見的通訊介面，文字化的通訊命令。

GSDC SPL 花鍵控制器：

◎**內建耦合/解耦演算法**：使用者不需理會機構間的耦合關係，給定座標位置，即可控制花鍵的運動。

◎**簡易人機介面**：操作軟體提供編程模式，一鍵達成花鍵的順序控制。



應用實例



XXY對位平台控制器



SPL花鍵控制器

驅動器規格表

項目	內容	備註
型號	GSDC	
輸入電壓	24VDC $\pm$ 10%	
輸入電流	6A	
額定輸出電流(各軸)	1.6A	
控制對象馬達	兩相步進馬達	
通訊方式	RS232/RS485	指撥開關選擇
控制模式	位置控制	
LED顯示	電源 運作 極限開關 原點開關	
外型尺寸	W×D×H (mm) 163*119*29	
重量	325 $\pm$ 5%(g)	
工作溫度/濕度	0~85°C, 85%RH以下	防止冷凝
環境氣體	防止腐蝕性氣體	



*相關訊息可參考官網下載專區各驅動器操作手冊



高明鐵企業股份有限公司
GMT GLOBAL INC.



總公司：

全球營運總部
513004 台灣彰化縣埔心鄉瑤鳳路一段357號
TEL：+886-4-828-2825
FAX：+886-4-828-2228
E-mail：gmt@gmt.tw

秀水廠

504009 彰化縣秀水鄉民主街34巷3號
TEL：+886-4-768-8328
FAX：+886-4-768-8314

台灣經銷商 北區/南區

320017 桃園市中壢區西園路30巷1號2樓
TEL：+886-3-452-9922 FAX：+886-3-463-6060
717021 台南市仁德區文華路三段428巷53弄22號
TEL：+886-6-270-3518 FAX：+886-6-270-3510

中國大陸

東莞鼎企智能自動化科技有限公司(子公司)
廣東省東莞市橫瀝鎮水邊工業區8號廠房
全國服務電話：+86-400-770-6066